# Сабақ 3: Гироскоп — Қосымша тапсырмалар

Бұл тапсырмалар VEXcode VR платформасында гироскоп сенсорының жұмысын түсінуге арналған. Әр тапсырма оқушылардың алгоритмдік ойлауын, логикалық құрылым құруын және датчик арқылы қозғалысты басқару дағдыларын дамытады.

## Тапсырма 1: Роботты 90° бұру

📋 Міндет: Роботты оңға дәл 90° бұру үшін "gyro turn" блогын қолдану.  
🧩 Қадамдар:  
1. Роботты 200 мм алға жүргізу  
2. Гироскоп арқылы 90° оңға бұру  
3. Тағы 200 мм алға жүргізу  
🧠 Блоктар: drive forward – turn right (gyro) – drive forward

## Тапсырма 2: Төртбұрыш сыз

📋 Міндет: Роботпен төрт рет 90° бұрылып, төртбұрыш салу  
🧠 Блоктар:  
repeat 4 times {  
 drive forward for 300 mm  
 turn right for 90 degrees (gyro)  
}

## Тапсырма 3: Бұрышты бақыла

📋 Міндет: Роботты бұрып, гироскоп көрсеткішін Brain экранында көрсету  
🧠 Блоктар:  
reset gyro  
turn right by 10 degrees (бірнеше рет)  
if gyro > 180 then stop  
print gyro heading

## Тапсырма 4: Өз жолыңды жоспарла (challenge)

📋 Міндет: Роботтың өз бағытын сызу – алдын ала бұрылу мен жүру арақашықтығын есептеу  
🧠 Мысалы:  
- алға 300 мм → оңға 45° → алға 100 мм  
Оқушы өз алгоритмін блоктармен құрастырады.